

# 同济大学一九九八年硕士生入学考试试题

考试科目: 自动控制理论

编号: 53-1

2

答题要求:

1. 自带计算器;
2. 自带直尺。

一. (10%) 求下列函数的拉氏变换或反变换:

1.  $4 \cos 5t$
2.  $\frac{K}{s+a}$
3.  $K/s^2$
4.  $\delta(t)$
5.  $u(t-\tau)$

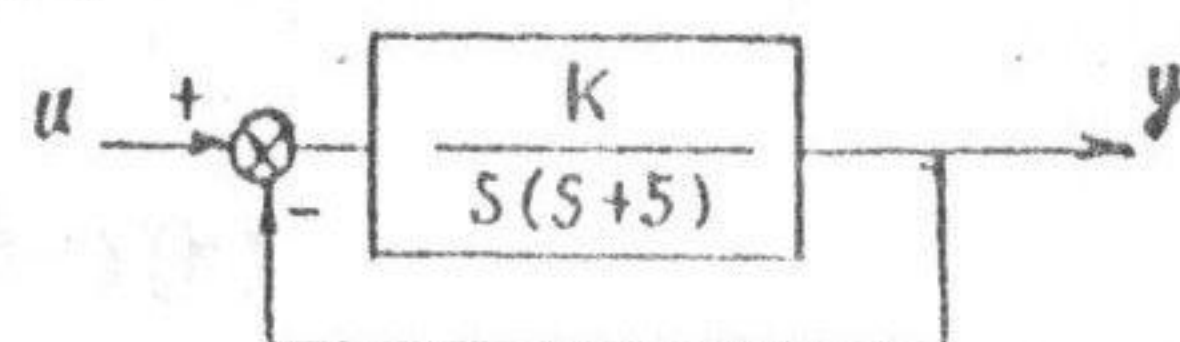
二. (12%) 某系统输入为  $x(t)$ , 输出为  $y(t)$ , 系统微分方程为

$$\ddot{y} + 3\dot{y} + 2y = 10\dot{x} + 40x$$

写出系统传递函数  $G(s)$ ;

2. 求系统的单位脉冲响应函数;
3. 概略地画出系统频率特性  $G(j\omega)$  的 Bode 图, 并绘出对应的 Nyquist 图;
4. 概略地画出以  $K \cdot G(s)$  为开环传递函数的闭环系统的根轨迹图。

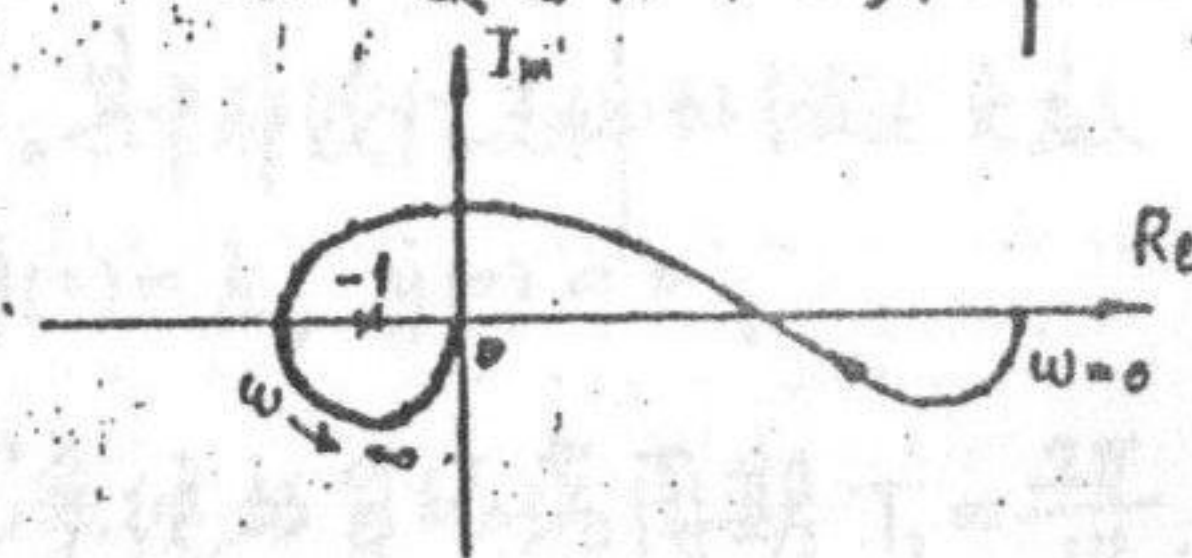
三. (10%) 系统如图所示。



1. 若  $K=25$ , 确定系统的阻尼系数  $\zeta$ 、自然振荡频率  $\omega_n$  和阻尼振荡频率  $\omega_d$ ;

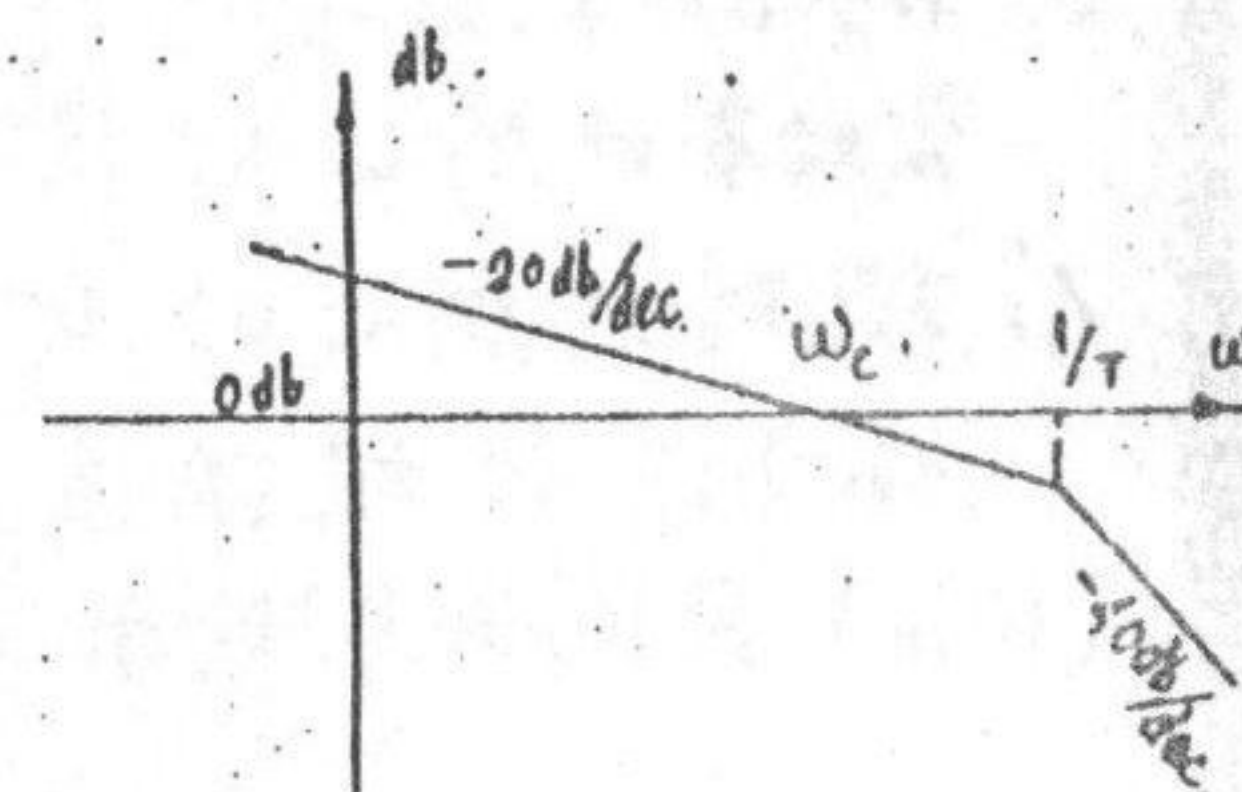
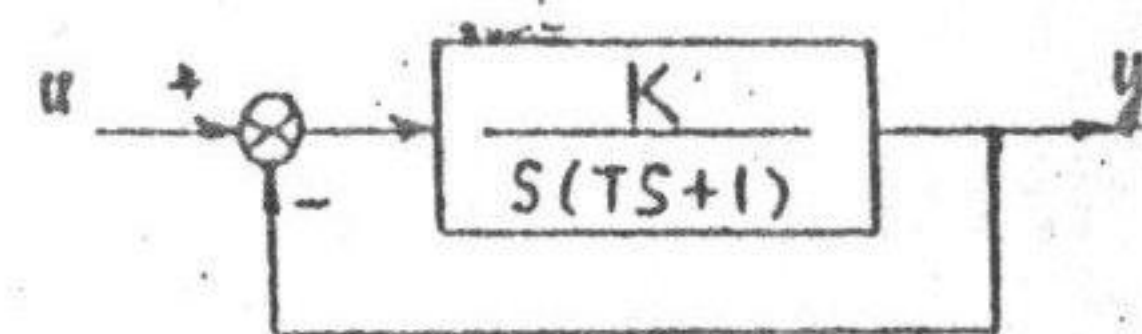
2. 欲使该闭环系统的单位阶跃响应无过调, 开环增益  $K$  应取何值?

四. (6%) 某负反馈系统的开环传递函数有 2 个实部为正的极点, 其开环频率特性如图所示。试用奈氏判据判别系统的稳定性。若开环增益增加, 系统稳定性是否发生变化? 为什么?



五. (5%) 系统特征方程为  $s^4 + 3s^3 + 3s^2 + 2s + 2 = 0$ , 判断系统是否稳定。

六. (17%) 图示为典型二阶系统模型, 其开环频率特性图 (Bode 图) 如图示。当  $\zeta = \sqrt{2}/2$  时, 二阶系统的响应特性较好, 因此常将此时的 Bode 图称为“二阶开环最优模型”。试确定此最优模型中  $\omega_c$  与  $1/T$  间的关系。



# 同济大学一九九九年硕士生入学考试试题

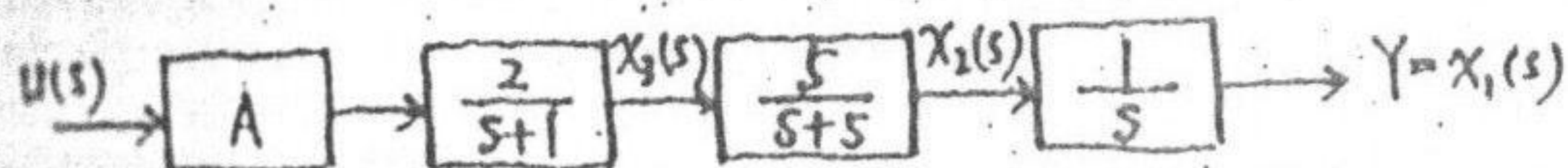
考试科目: 自动控制理论

编号: 53-2

答题要求:

1. 自带计算器;
2. 自带直尺;

七. (20%) 控制系统如图示。



试用状态反馈的方法, 使系统具有过渡过程时间  $t_s = 5.65$  秒, 超调量  $M_p\% = 4.32\%$ , 及在单位阶跃扰动作用下, 系统无稳态误差的性能指标。(设其中一个闭环特征根为  $s = -5$ )。

- 求:
- ① 状态反馈矩阵;
  - ② 画出系统状态反馈结构图; (在图上标出各个状态变量);
  - ③ 求 A 值;
  - ④ 讨论 A 值对闭环系统稳定性的影响。

八. (15%) 已知一个单输入单输出离散时间系统的差分方程为:

$$y(k+2) + 5y(k+1) + 3y(k) = r(k+1) + 2r(k)$$

系统的状态变量可定义为:

$$x_1(k) = y(k)$$

$$x_2(k) = x_1(k+1) - r(k)$$

求: ① 系统的 Z 传递函数;

② 系统的状态方程, 并写出 A、B 矩阵;

③ 分析系统的稳定性;

④ 分析系统的能控性。

九. (15%) 非线性系统如图示。其中非线性元件的描述函数  $N(A) = \frac{4M}{\pi A}$ , 初始条件:  $y(0) = h$ ,  $\dot{y}(0) = 0$ 。

要求: ① 用描述函数法求系统的自振荡周期  $T_1 = \frac{2\pi}{\omega}$ ;

② 用解析法求系统的自振荡周期  $T_2$ , (提示:  $y$  和  $\dot{y}$  均降至零时, 正好经历本周期);

③ 求  $T_1$  与  $T_2$  的相对误差  $(T_2 - T_1)/T_2$ 。

