

河北工业大学 2012 年攻读硕士学位研究生入学考试试题 [B]

科目名称 自动控制理论 科目代码 841 共 3 页

适用专业、领域 控制科学与工程、控制工程

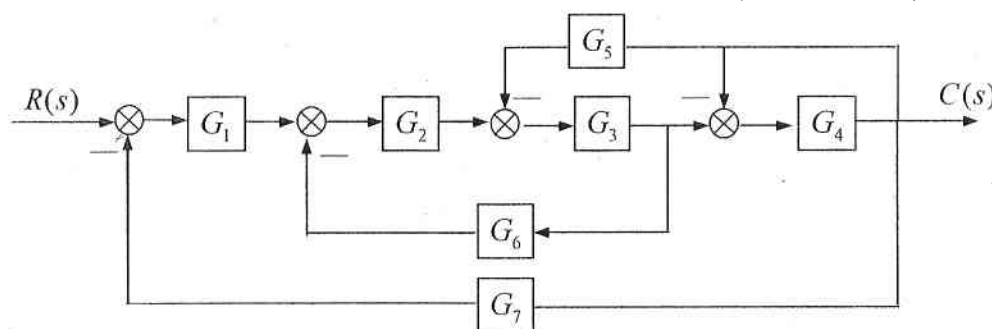
注：所有试题答案一律写在答题纸上，答案写在试卷、草稿纸上一律无效。

一、计算题（共 10 分，答案一律写在答题纸上，否则无效。）

已知系统的单位阶跃响应为 $c(t) = 1 + e^{-t} - 2e^{-2t}$, $t \geq 0$ ，试求系统的闭环传递函数，并在零初始条件下，求系统单位阶跃响应的超调量 M_p 和调节时间 t_s ($\Delta = 5\%$)

二、计算题(共 15 分。答案一律写在答题纸上，否则无效。)

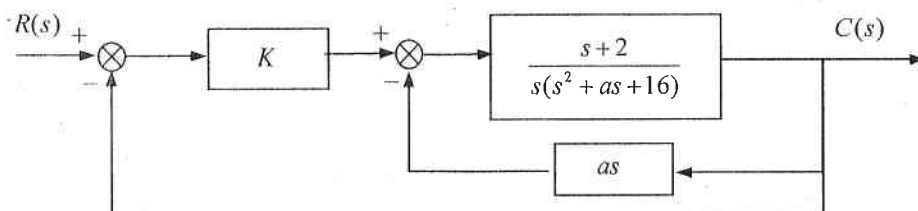
将系统的结构图画成信号流程图，并求出系统的传递函数 $C(s)/R(s)$ 和 $C(s)/E(s)$ 。



题二图

三、计算题(共 15 分。答案一律写在答题纸上，否则无效。)

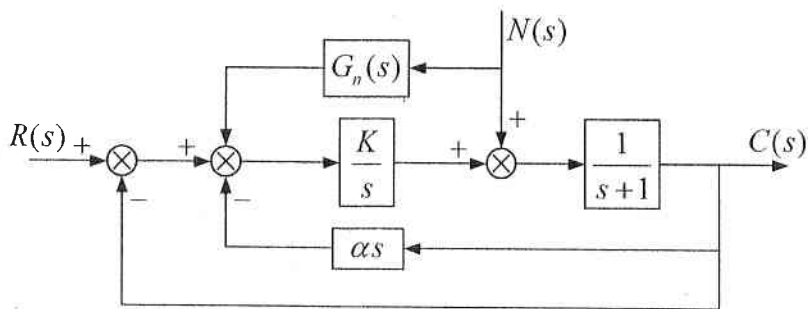
系统结构如图所示，如果系统以 $\omega = 2$ 做等幅振荡，(1)试确定相应的 K 和 a 的值。(2)若保持 a 值不变，要求全部闭环极点实部均小于 -1 ，试确定 K 的取值范围。



题三图

四、计算题(共 10 分。答案一律写在答题纸上，否则无效。)

设系统结构图如下图所示，试设计补偿环节 $G_n(s)$ ，使系统输出不受扰动 $N(s)$ 的影响。



题四图

五、计算题(共 15 分。答案一律写在答题纸上, 否则无效。)

设系统的开环传递函数为 $G(s) = \frac{K(T_2 s + 1)}{s(T_1 s + 1)}$, 该闭环系统的稳定性取决于 T_1 和 T_2 的相对值, 试画出

ω 从 $-\infty$ 到 $+\infty$ 的奈奎斯特曲线并判别系统的稳定性。

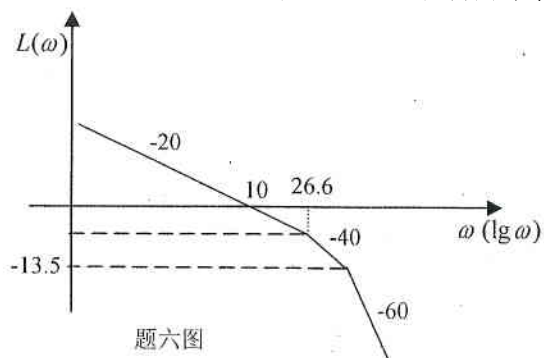
六、计算题(共 20 分。答案一律写在答题纸上, 否则无效。)

已知最小相位系统的开环传递幅频渐进特性如图所示,

要求: 1 写出系统开环传递函数。(5 分)

2 大致画出对数相频特性曲线。(5 分)

3. 确定系统的相角裕度和幅值裕度。并说明闭环系统的稳定性。(10 分)

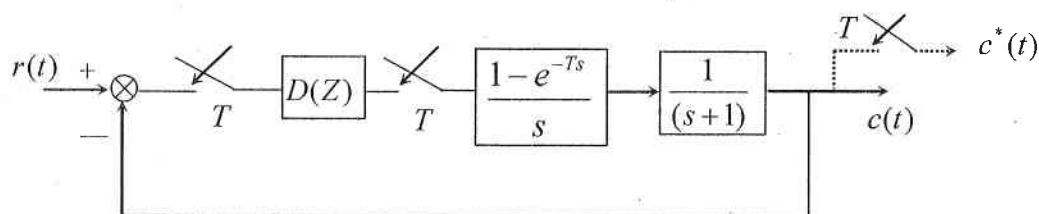


题六图

七、计算题(共 15 分。答案一律写在答题纸上, 否则无效。)

给定离散系统如图所示, $r(t) = 1(t)$, 采样周期 $T = 1$ 秒, 试计算 $D(Z)$, 使系统输出量的 Z 变换

$C(Z) = \frac{1}{z-1}$, 并作出 $c^*(t)$ 的图形。



题七图

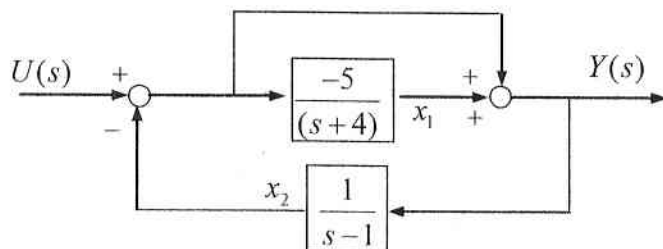
八、计算题(共 10 分。答案一律写在答题纸上, 否则无效。)

已知系统的结构图如图所示, 试求:

1、列写系统的状态空间表达式。(4 分)

2、判断系统的可控性和可观性。(3 分)

3、求出该系统的传递函数。(3 分)



题八图

九、计算题(共 15 分。答案一律写在答题纸上, 否则无效。)

线性齐次状态方程为 $\dot{X} = AX$, 当系统的初始状态 $x(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix}$ 时, $x(t) = \begin{bmatrix} e^{-2t} \\ -2e^{-2t} \end{bmatrix}$, 当系统的初

始状态 $x(0) = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ 时, $x(t) = \begin{bmatrix} e^{-t} \\ -e^{-t} \end{bmatrix}$, 试求 A 阵和状态转移矩阵。

十、计算题(共 9 分。答案一律写在答题纸上, 否则无效。)

试用李雅普诺夫第二法判别系统的稳定性(求系统的特征方程根), 并分析其原因。

$$\dot{x}_1 = x_2$$

$$\dot{x}_2 = 2x_1 - x_2$$

十一、计算题(共 16 分。答案一律写在答题纸上, 否则无效。)

某系统状态方程如下式所示, (1) 现将该系统闭环极点配置在-3 和-4 上, 试求状态反馈阵 K ; (2)

设计特征值为 $-1 \pm j1$ 的状态观测器, 并绘制全系统的系统结构图。

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} u$$

$$y = \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$