

## 2012 年硕士研究生入学考试初试考试大纲

科目名称: 信号与系统

适用专业: 交通信息工程及控制

参考书目: 《信号与系统》 郑君里主编 高等教育出版社

考试时间: 3 小时

考试方式: 笔试

总 分: 150 分

### 一、考试范围:

#### (一) 概论

1. 信号的定义及其分类;
2. 信号的运算;
3. 系统的定义与分类;
4. 线性时不变系统的定义及特征。

#### (二) 连续时间系统的时域分析

1. 微分方程的建立与求解;
2. 零输入响应与零状态响应的定义和求解;
3. 冲激响应与阶跃响应;
4. 卷积的定义, 性质, 计算等。

#### (三) 傅里叶变换

1. 周期信号的傅里叶级数和典型周期信号频谱;
2. 傅里叶变换及典型非周期信号的频谱密度函数;
3. 傅里叶变换的性质与运算;
4. 周期信号的傅里叶变换;
5. 抽样定理; 抽样信号的傅里叶变换;

#### (四) 拉普拉斯变换

1. 拉普拉斯变换及逆变换;
2. 拉普拉斯变换的性质与运算;
3. 线性系统拉普拉斯变换求解;
4. 系统函数与冲激响应;
5. 周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换;

#### (五) S 域分析、极点与零点

1. 系统零、极点分布与其时域特征的关系;
2. 自由响应与强迫响应, 暂态响应与稳态响应和零、极点的关系;
3. 系统零、极点分布与系统的频率响应;
4. 系统稳定性的定义与判断。

#### （六）连续时间系统的傅里叶分析

1. 周期、非周期信号激励下的系统响应；
2. 无失真传输；
3. 理想低通滤波器；
4. 佩利—维纳准则；
5. 调制与解调。

#### （七）离散时间系统的时域分析

1. 离散时间信号的分类与运算；
2. 离散时间系统的数学模型及求解；
3. 单位样值响应；
4. 离散卷积和的定义，性质与运算等。

#### （八）离散时间信号与系统的 Z 变换分析

1. Z 变换的定义与收敛域；
2. 典型序列的 Z 变换；逆 Z 变换；
3. Z 变换的性质；
4. Z 变换与拉普拉斯变换的关系；
5. 差分方程的 Z 变换求解；
6. 离散系统的系统函数；
7. 离散系统的频率响应；

## 二、考试要求

### （一）概论

- 1、掌握信号的基本分类方法，以及指数信号、正弦信号、复指数信号、钟形信号的定义和表示方法。
- 2、掌握信号的移位、反褶、尺度倍乘、微分、积分以及两信号相加或相乘，熟悉在运算过程中表达式对应的波形变化。
- 3、掌握阶跃信号与冲激信号的定义与性质。
- 4、掌握信号的直流与交流、奇与偶、脉冲、实部与虚部、正交函数等分解方法。
- 5、掌握系统的分类，连续时间系统与离散时间系统、即时系统与动态系统、集总参数与分布参数系统、线性系统与非线性系统、时变系统与时不变系统、可逆与不可逆系统的定义和物理意义，熟悉各种系统的数学模型。
- 6、掌握线性时不变系统的基本特性，叠加性与均匀性、时不变性，微分特性。

### （二）连续时间系统的时域分析

- 1、熟悉微分方程式的建立与求解。
- 2、掌握零输入响应和零状态响应的定义与基本求解方法。
- 3、掌握冲激响应与阶跃响应定义与基本求解方法。

4、熟练掌握卷积的定义、性质和计算。

### （三）傅里叶变换

1、掌握周期信号的傅里叶级数，三角函数形式和指数形式；

2、理解典型周期信号（周期矩形信号）频谱的特点；

3、熟练掌握傅立叶变换定义及绝对可积条件；

4、掌握典型非周期信号，单边指数信号、双边指数信号、矩形脉冲信号、钟形脉冲信号、升余弦脉冲信号的傅立叶变换；

5、熟练掌握冲激函数和阶跃函数的傅立叶变换；

6、掌握傅立叶变换的基本性质，对称性、线性、奇偶虚实性、尺度变换特性、时移特性、频移特性、微分特性、积分特性，卷积定理；

7、掌握周期信号（正弦和余弦信号、一般周期信号）的傅立叶变换；

8、理解抽样信号的傅立叶变换；

9、熟练掌握时域抽样定理。

### （四）拉普拉斯变换

1、深入理解拉普拉斯变换的定义、应用范围、物理意义及收敛域；

2、掌握常用函数的拉氏变换，阶跃函数、指数函数、冲激函数；

3、熟练掌握拉氏变换的性质，线性、原函数积分、原函数微分、延时、S域平移、尺度变换、初值定理、终值定理、卷积定理；

4、掌握求拉普拉斯逆变换的常用方法；

### （五）S域分析、极点与零点

1、熟练掌握用拉普拉斯变换法分析电路、S域元件模型；

2、深入理解系统函数的定义及物理意义；

3、熟练掌握系统零、极点分布与其时域特征的关系；

4、掌握自由响应与强迫响应，暂态响应与稳态响应和零、极点的关系；

5、熟练掌握系统零、极点分布与系统的频率响应的关系；

6、深入理解系统稳定性的定义与判断。

### （六）滤波、调制与抽样

1、掌握利用系统函数求响应的方法，理解其物理意义；

2、深入理解无失真传输的定义、特性；

3、理解理想低通滤波器的频域特性和冲激响应、阶跃响应；

4、理解系统的物理可实现性、佩利-维纳准则；

5、掌握调制与解调以及带通滤波器的运用；

### （七）离散时间系统的时域分析

1、掌握离散时间信号-序列的分类与运算；

2、掌握离散时间系统的数学模型及求解；

- 3、深入理解单位样值响应；
- 4、熟练掌握离散卷积和的定义，性质与计算等。

(八) 离散时间信号与系统的  $Z$  变换分析

- 1、深入理解  $Z$  变换的定义与收敛域；
- 2、掌握典型序列的  $Z$  变换；
- 3、掌握求逆  $Z$  变换的常用方法；
- 4、熟练掌握  $Z$  变换的性质，线性，位移、 $z$  域微分、 $z$  域尺度变换、初值定理、中值定理、卷积定

理

- 5、理解  $Z$  变换与拉普拉斯变换的关系；
- 6、掌握差分方程的  $Z$  变换求解；
- 7、深入理解离散系统的系统函数；
- 8、了解离散系统的频率响应；

### 三、试卷题型及比例

试卷题型分为简答题（包括判断题、选择题和填空题）、一般计算题和综合计算题三种类型，其中简答题占 10~15%，一般计算题占 65~75%，综合计算题占 10~15%。

### 附：样题

#### 一、单项选择题（每小题2分，共20分）

1. 一个因果、稳定的离散时间系统函数  $H(z)$  的极点必定在  $z$  平面的\_\_\_\_\_。  
(A) 单位圆以内 (B) 实轴上 (C) 左半平面 (D) 单位圆以外
2.  $H(s)$  只有一对在虚轴上的共轭极点，则它的  $h(t)$  应是\_\_\_\_\_。  
(A) 指数增长信号 (B) 指数衰减振荡信号 (C) 常数 (D) 等幅振荡信号
3. 积分  $\int_{-5}^5 (t-3)\delta(-2t+4)dt =$  \_\_\_\_\_。  
(A) -1 (B) -0.5 (C) 0 (D) 0.5
4. 下列叙述正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)  $f(t)$  为周期偶函数，则其傅里叶级数只有偶次谐波。  
(B)  $f(t)$  为周期偶函数，则其傅里叶级数只有余弦偶次谐波分量。  
(C)  $f(t)$  为周期奇函数，则其傅里叶级数只有奇次谐波。  
(D)  $f(t)$  为周期奇函数，则其傅里叶级数只有正弦分量。
5. 已知  $f(t) = 2\delta(t-1)$ ，它的傅氏变换是\_\_\_\_\_。  
(A) 2 (B)  $2e^j$  (C)  $2e^{-j}$  (D) -2
6. 信号的频谱是周期的离散谱，则原时间信号为\_\_\_\_\_。  
(A) 连续的周期信号 (B) 离散的周期信号  
(C) 连续的非周期信号 (D) 离散的非周期信号



7. 设  $f(t)$  的频谱函数为  $F(j\omega)$ , 则  $f(-0.5t+3)$  的频率函数等于\_\_\_\_\_。

- (A)  $\frac{1}{2}F(-j\frac{\omega}{2})e^{-j\frac{3}{2}\omega}$  (B)  $\frac{1}{2}F(j\frac{\omega}{2})e^{j\frac{3}{2}\omega}$   
(C)  $2F(-j2\omega)e^{j6\omega}$  (D)  $2F(-j2\omega)e^{-j6\omega}$

8.  $\cos(\omega_0 t)u(t)$  的拉氏变换为\_\_\_\_\_。

- (A)  $\frac{\pi}{2}[\delta(\omega+\omega_0)+\delta(\omega-\omega_0)]$  (B)  $\pi[\delta(\omega+\omega_0)+\delta(\omega-\omega_0)]$   
(C)  $\frac{s}{s^2+\omega_0^2}$  (D)  $\frac{\omega_0}{s^2+\omega_0^2}$

9. 信号  $f(t) = e^{2t}u(t)$  的拉氏变换及收敛域为\_\_\_\_\_。

- (A)  $F(s) = \frac{1}{s+2}, \text{Re}[s] > -2$  (B)  $F(s) = \frac{1}{s-2}, \text{Re}[s] < -2$   
(C)  $F(s) = \frac{1}{s-2}, \text{Re}[s] > 2$  (D)  $F(s) = \frac{1}{s+2}, \text{Re}[s] < 2$

10. 已知  $f(n)$  的  $z$  变换  $F(z) = \frac{1}{(z+\frac{1}{2})(z+2)}$ ,  $F(z)$  的收敛域为\_\_\_\_\_时,  $f(n)$  为因果序列。

- (A)  $|z| > 0.5$  (B)  $|z| < 0.5$  (C)  $|z| > 2$  (D)  $0.5 < |z| < 2$

二. 填空题 (每空2分, 共30分)

1. 函数  $F(s) = \frac{2e^{-s}}{s^2+3s+2}$  的拉氏逆变换为\_\_\_\_\_;

2. 已知  $f(t)$  的单边拉氏变换为  $F(s)$ , 则函数  $te^{-4t}f(2t)$  的单边拉氏变换为\_\_\_\_\_;

3. 因果信号  $f(t)$   $F(s) = \frac{6s^2+12s+20}{s^3+2s^2+3s}$ , 则  $f(0_+) =$ \_\_\_\_\_,  $f(\infty) =$ \_\_\_\_\_;

4. 已知信  $f(t) = u(t) - u(t-1)$ , 则卷积  $f(t) * \delta(t-1) =$ \_\_\_\_\_;

5.  $f(n) = u(n) - u(n-4)$  的  $z$  变换  $F(z) =$ \_\_\_\_\_。

6. 已知一连续时不变系统的频率响应  $H(j\omega) = \frac{1-j\omega}{1+j\omega}$ , 该系统的幅频特性  $|H(j\omega)| =$ \_\_\_\_\_, 相频特性

\_\_\_\_\_ , 是否无失真传输系统\_\_\_\_\_;

7. 判断下列说法是否正确, 正确的打“√”, 错误的打“×”。

(1) 离散系统  $H(z)$  的收敛域如果不包含单位圆 ( $|z|=1$ ), 则系统不稳定\_\_\_\_\_;

(2) 连续系统稳定的条件是, 系统函数  $H(s)$  的极点应位于  $s$  平面的右半平面\_\_\_\_\_;

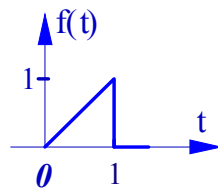
(3) 卷积的方法不适用于非线性系统的分析\_\_\_\_\_。

8. 对连续信号延迟  $t_0$  的延时器的单位冲激响应为\_\_\_\_\_。

9. 根据抽样定理, 信号  $Sa(50t) + Sa(120t)$  的最低抽样频率为\_\_\_\_\_, 奈奎斯特间隔为\_\_\_\_\_。

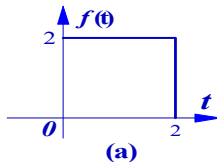
三、画图题 (15分)

1. (7分) 已知  $f(t)$  波形如题三图 1 所示,  $g(t) = \frac{d}{dt}f(t)$ , 画出  $g(t)$  和  $g(2t)$  的波形。



题三图1

2. (8分) 已知  $f(t)$  波形如题三图2 所示, 写出  $f(t)*f(t)$  表达式并画出其波形图。

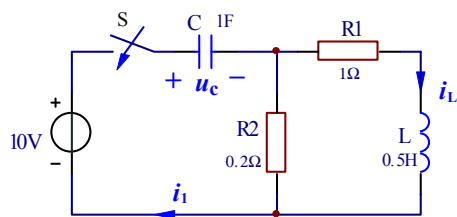


题三图2

四. (15 分) 如题图四所示电路, 已知  $u_c(0_-) = 0V$ ,  $i_L(0_-) = 0A$ ,  $t=0$  时开关闭合。

(1) 画出电路的 S 域电路模型; (6 分)

(2) 求  $t \geq 0$  时全响应  $i_L(t)$ 。(9 分)



题四图

五. (15 分) 某线性时不变二阶系统, 其系统函数为  $H(s) = \frac{s+3}{s^2+3s+2}$ , 已知输入激励

$f(t) = e^{-3t}u(t)$  及起始状态  $y(0_-) = 1$ ,  $y'(0_-) = 2$ 。求系统的全响应  $y(t)$  及零输入响应  $y_{zi}(t)$ 、零状态响应  $y_{zs}(t)$ , 并确定其自由响应和强迫响应。

六. (15 分) 一个离散因果 LTI 系统可由差分方程

$y(n) - y(n-1) - 6y(n-2) = f(n-1)$  描述。

(1) 求该系统的系统函数及其收敛域; (6 分)

(2) 判断系统的稳定性; (3 分)

(2) 求该系统的单位样值响应  $h(n)$ ; (6 分)

七. (15 分) 有某一因果离散时间 LTI 系统, 当输入为  $f_1(n) = 0.5^n u(n)$  时, 其输出的完全响应为  $y_1(n) = (2^n - 0.5^n)u(n)$ ; 系统的初始状态不变, 当输入为  $f_2(n) = 2(0.5)^n u(n)$  时, 其输出的完全响应为  $y_2(n) = [3(2)^n - 2(0.5)^n]u(n)$ 。试求:

(1) 系统零输入响应; (9 分)

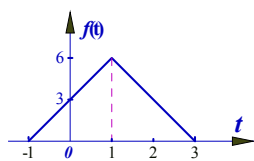
(2) 系统对输入  $f_1(n) = 0.5 * (0.5)^n u(n)$  的完全响应 (设系统的初始状态保持不变)。(6 分)

八. (10 分) 已知信号  $f(t)$  波形如题八图所示, 其傅里叶变换  $F(j\omega) = |F(j\omega)|e^{j\varphi(\omega)}$ 。求:

(1)  $F(j0)$  的值; (3 分)

(2) 积分  $\int_{-\infty}^{\infty} F(j\omega) d\omega$ ; (3 分)

(3) 此信号的能量。(4分)

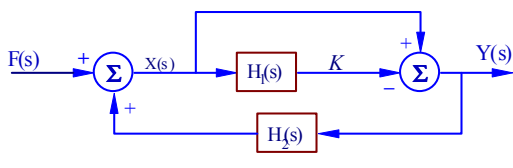


题八图

九. (15分) 题图九所示系统中,  $K$  为实常数, 已知  $H(s) = \frac{Y(s)}{F(s)} = 2$ , 且  $H_1(s) = \frac{1}{s+3}$ 。

(1) 求子系统  $H_2(s)$ ; (10分)

(2) 欲使子系统  $H_2(s)$  为稳定系统, 试确定  $K$  的取值范围。(5分)



题九图